



robot marcheur hexapode

Auteur : Admin Admin · **Publié le** 05/05/2021 · 2 vues · 2 téléchargements PDF

Robotique

Matériel pédagogique

PLA

Un robot marcheur a 6 pattes (hexapode) simple a réaliser: aucune vis n'est nécessaire, juste 2 piles, un interrupteur, deux moteurs jaunes 3V et bien sur une imprimante 3D puisque toutes les pièces sont imprimées.

Vous trouverez le coupleur de pile ici <https://fablab66.fr/#!/projects/coupleurs-de-piles>

I

Étapes du projet

ÉTAPE 1

impression 3D

compter 51g de fil et 9h30 d'impression en 0,16mm d'épaisseur de couche et 30% de remplissage:

les fichiers a imprimer:

-barre X2

-bielle60 x2

bielle60AR x2

chassis X1

Clips X 14

manivelle x2

patte av ar x4

patte centrale x2

